

Tópicos: *reparametrização por comprimento de arco, curvatura, Diedro de Frenet, diferenciabilidade de aplicações.*

1. Verifique a regularidade e calcule o comprimento de arco e a curvatura das seguintes curvas, quando possível:
 - (retas) $\alpha(t) = (a + ct, b + dt), t \in \mathbb{R}$;
 - $\alpha(t) = (t, t^4), t \in \mathbb{R}$;
 - (círculos) $\alpha(s) = (a + r \cdot \cos(s/r), b + r \cdot \sin(s/r)), s \in \mathbb{R}, r > 0$;
 - (cardióide) $\alpha(t) = (\cos(t) \cdot (2\cos(t) - 1), \sin(t) \cdot (2\cos(t) - 1)), t \in \mathbb{R}$;
 - (catenária) $\alpha(t) = (t, \cosh(t)), t \in \mathbb{R}$.
2. Considere a elipse $\beta(t) = (a \cos(t), b \sin(t)), t \in \mathbb{R}$, onde $a > 0, b > 0$ e $a \neq b$. Obtenha os valores de t onde a curvatura de β é máxima e mínima.
3. Seja $I = (-a, a), a > 0$ um intervalo aberto de \mathbb{R} , o qual é simétrico com respeito à origem. Seja $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ uma curva regular parametrizada por comprimento de arco.
 - Mostre que $\beta : I \rightarrow \mathbb{R}^2$, em que $\beta(s) = \alpha(-s)$, é uma curva regular, parametrizada por comprimento de arco e que satisfaz $k_\beta(s) = -k_\alpha(-s) \forall s \in I$ (Isto é, a curvatura de uma curva plana muda de sinal quando se inverte a sua orientação)
 - Desenhe em ambiente computacional um par de parametrizações de uma curva que ilustre o fato demonstrado no item anterior.
4. Considerando o conceito de derivada como aproximação linear. Considere a aplicação:

$$f(x) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x, y) \rightarrow (x^3 + y^3, x^3 - y^3)$$

determine suas derivadas $f'(x)$ e $f''(x)$.

5. Uma aplicação $\Phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ é dita um *movimento rígido* quando preserva distâncias. Isto é:

$$\|\Phi(p) - \Phi(q)\| = \|p - q\|$$

Verifica-se que todo movimento rígido se escreve de forma única como composta de uma transformação linear ortogonal e uma translação, ou seja:

$$\Phi(p) = A.p + p_0 \forall p \in \mathbb{R}^2,$$

em que, $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ é um operador linear ortogonal e p_0 um ponto de \mathbb{R}^2 . Diz-se que Φ é *direto* ou *inverso*, conforme $\det(A) = 1$ ou -1 respectivamente. Verifique que Φ é diferenciável e calcule $\Phi'(p)$ e $\Phi''(p)$

6. Mostre que uma matriz de rotação e uma matriz de reflexão são aplicações lineares ortogonais e, portanto, podem ser interpretadas como um movimento rígido.
7. Mostre que movimentos rígidos levam retas em retas e círculos em círculos.
8. Exemplifique, em ambiente computacional, movimentos rígidos sendo aplicados em uma curva de sua preferência.