

Tópicos: *reparametrização por comprimento de arco, curvatura, Diedro de Frenet, diferenciabilidade de aplicações.*

---

1. Verifique a regularidade e calcule o comprimento de arco e a curvatura das seguintes curvas, quando possível:
  - (retas)  $\alpha(t) = (a + ct, b + dt), t \in \mathbb{R}$ ;
  - $\alpha(t) = (t, t^4), t \in \mathbb{R}$ ;
  - (círculos)  $\alpha(s) = (a + r \cdot \cos(s/r), b + r \cdot \sin(s/r)), s \in \mathbb{R}, r > 0$ ;
  - (cardiíde)  $\alpha(t) = (\cos(t) \cdot (2\cos(t) - 1), \sin(t) \cdot (2\cos(t) - 1)), t \in \mathbb{R}$ ;
  - (catenária)  $\alpha(t) = (t, \cosh(t)), t \in \mathbb{R}$ .
2. Considere a elipse  $\beta(t) = (a \cos(t), b \sin(t)), t \in \mathbb{R}$ , onde  $a > 0, b > 0$  e  $a \neq b$ . Obtenha os valores de  $t$  onde a curvatura de  $\beta$  é máxima e mínima.
3. Seja  $I = (-a, a), a > 0$  um intervalo aberto de  $\mathbb{R}$ , o qual é simétrico com respeito à origem. Seja  $\alpha : I \rightarrow \mathbb{R}^2$  uma curva regular parametrizada por comprimento de arco.
  - Mostre que  $\beta : I \rightarrow \mathbb{R}^2$ , em que  $\beta(s) = \alpha(-s)$ , é uma curva regular, parametrizada por comprimento de arco e que satisfaz  $k_\beta(s) = -k_\alpha(-s) \forall s \in I$  (Isto é, a curvatura de uma curva plana muda de sinal quando se inverte a sua orientação)
  - Desenhe em ambiente computacional um par de parametrizações de uma curva que ilustre o fato demonstrado no item anterior.
4. Reproduza, no ambiente computacional de sua preferência, os vetores  $\alpha'$  e  $\alpha''$  para uma curva  $\alpha$  de sua preferência com duas parametrizações distintas, sendo uma a parametrização por comprimento de arco. Use como referência o arquivo `.ggb` mostrado em aula.
5. Reproduza, no ambiente computacional de sua preferência, a representação gráfica da *Tangente Indicatrix*, conforme exemplificado no arquivo `.ggb` apresentado em aula. Teste com a curva de sua preferência.

6. Considerando o conceito de derivada como aproximação linear. Considere a aplicação:

$$f(x) : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x, y) \rightarrow (x^3 + y^3, x^3 - y^3)$$

determine suas derivadas  $f'(x)$  e  $f''(x)$ .

7. Uma aplicação  $\Phi : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  é dita um *movimento rígido* quando preserva distâncias. Isto é:

$$\|\Phi(p) - \Phi(q)\| = \|p - q\|$$

Verifica-se que todo movimento rígido se escreve de forma única como composta de uma transformação linear ortogonal e uma translação, ou seja:

$$\Phi(p) = A.p + p_0 \forall p \in \mathbb{R}^2,$$

em que,  $A : \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$  é um operador linear ortogonal e  $p_0$  um ponto de  $\mathbb{R}^2$ . Diz-se que  $\Phi$  é *direto* ou *inverso*, conforme  $\det(A) = 1$  ou  $-1$  respectivamente. Verifique que  $\Phi$  é diferenciável e calcule  $\Phi'(p)$  e  $\Phi''(p)$

8. Mostre que uma matriz de rotação e uma matriz de reflexão são aplicações lineares ortogonais e, portanto, podem ser interpretadas como um movimento rígido.
9. Mostre que movimentos rígidos levam retas em retas e círculos em círculos.
10. Exemplifique, em ambiente computacional, movimentos rígidos sendo aplicados em uma curva de sua preferência.