

# Monitoria 19/08/2022

## Existência e unicidade.

- $f: \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  derivável, derivada contínua,

$$\text{IVP} \begin{cases} y' = f(y) \\ y(0) = y_0 \end{cases}$$

→ Teorema de Picard-Lindelöf

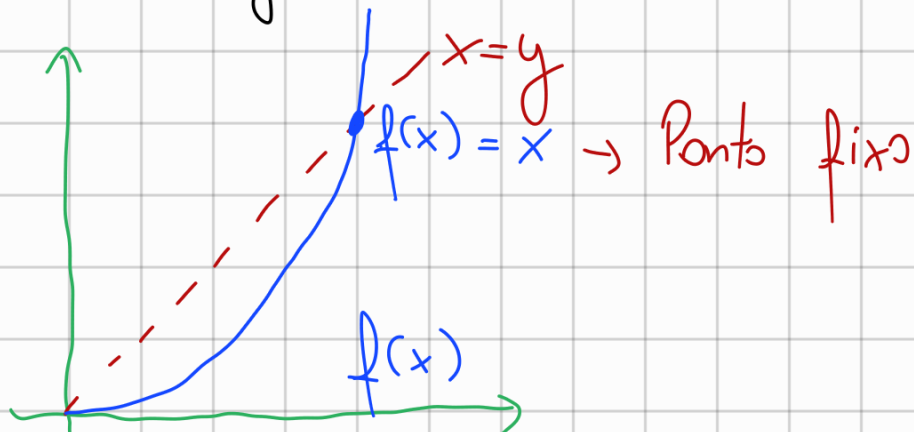
Teorema Fundamental do Cálculo

$$y(t) = y_0 + \int_0^t f(y(s)) ds$$

- $L: C^1(\mathbb{R}) \rightarrow C^1(\mathbb{R})$  (operador)

$$L(y)(t) = y_0 + \int_0^t f(y(s)) ds$$

Quero provar  $y(t) = L(y(t))$  (Ponto Fixo)



$$x \xrightarrow{f} f(x) = x \xrightarrow{f} f(x) = x \rightarrow \dots$$

$$L(y(t)) = y(t)$$

• Teorema do Ponto Fixo de Banach

$T: X \rightarrow X$  é uma contração  
 $\leadsto$  Existe  $x^* \in X$ ,  $T(x^*) = x^*$

$$\phi_0 \in C^1(\mathbb{R}),$$

$$\phi_n(t) = T(\phi_{n-1})(t), \quad n \geq 1$$

$$\phi_n \xrightarrow{n \rightarrow \infty} \phi^* = T(\phi^*)$$

$$d(T(x), T(y)) \leq \eta d(x, y), \quad \eta \in [0, 1)$$



•  $d(f, g) = \sup_{x \in \mathbb{R}} |f(x) - g(x)|$

•  $X = [y_0 - a, y_0 + a] = B(y_0; a)$

Como provar que  $\int$  a integral <sup>derivada contínua</sup> é uma contração?

$$y_1, y_2 \in C^1(\mathbb{R}), \quad y_1(0) = y_2(0) = y_0,$$

$$X = [y_0 - a, y_0 + a], \quad T = [-b, b]$$

$$\begin{aligned}
|L(y_1)(t) - L(y_2)(t)| &= \left| \cancel{y_0} + \int_0^t f(y_1(s)) ds - \cancel{y_0} - \int_0^t f(y_2(s)) ds \right| \\
&= \left| \int_0^t (f(y_1(s)) - f(y_2(s))) ds \right| \\
&\stackrel{\text{TVM}}{=} \left| \int_0^t f'(\xi(s)) (y_1(s) - y_2(s)) ds \right| \\
&\leq \int_0^t |f'(\xi(s))| |y_1(s) - y_2(s)| ds \\
&\leq \int_0^t M \sup_{s \in \mathbb{R}} |y_1(s) - y_2(s)| ds \\
&= Mt d(y_1, y_2) \\
&\leq Mb d(y_1, y_2) \\
&\leq c d(y_1, y_2), \quad c < 1
\end{aligned}$$

$$\Rightarrow d(L(y_1), L(y_2)) \leq c d(y_1, y_2), \quad c < 1$$

- $L: C^1(\mathbb{R}) \rightarrow C^1(\mathbb{R})$

$$\phi: [-b, b] \mapsto [y_0 - a, y_0 + a]$$

$$L(\phi): [-b, b] \mapsto [y_0 - a, y_0 + a] \quad \neq \text{Tem que valer}$$

Exemplo:  $\begin{cases} x_1 \boxed{u_{x_2}} - x_2 \boxed{u_{x_1}} = \boxed{u}, & (x_1, x_2) \in \mathbb{R}_+^2 \\ p_2 \quad p_1 \quad u = g, & x_1 > 0, x_2 = 0 \end{cases}$  ↗ Linear

Vamos montar o sistema de EDOs:

$$\dot{x}_1(s) = \frac{\partial F}{\partial p_1} = -x_2 \quad ; \quad \dot{p}_1(s) = -\frac{\partial F}{\partial x_1} - \frac{\partial F}{\partial z} \cdot p_1 = -p_2 + p_1$$

$$\dot{x}_2(s) = \frac{\partial F}{\partial p_2} = x_1 \quad ; \quad \dot{p}_2(s) = -\frac{\partial F}{\partial x_2} - \frac{\partial F}{\partial z} \cdot p_2 = -p_1 + p_2$$

$$\dot{z}(s) = \frac{\partial F}{\partial p_1} \cdot p_1 + \frac{\partial F}{\partial p_2} \cdot p_2 = -x_2 \cdot p_1 + x_1 \cdot p_2 = z(s)$$

Com isso  $z(s) = z(0) e^s$ . Além disso, Autovaleores complexos

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = -x_2 \\ \dot{x}_2 = x_1 \end{cases} \Rightarrow \begin{pmatrix} \dot{x}_1 \\ \dot{x}_2 \end{pmatrix} = \begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \end{pmatrix}$$

Como os autovaleores são  $\pm i$ , as soluções são da forma

$$\begin{pmatrix} x_1(s) \\ x_2(s) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_1 \cos(s) - c_2 \sin(s) \\ c_1 \sin(s) + c_2 \cos(s) \end{pmatrix}$$

Seja  $x_1(0) = x^0$ ,  $x_2(0) = 0$  o início da curva em  $\Gamma$ .  
Assim,

$$\begin{aligned} x_1(s) &= x^0 \cos(s) \rightarrow \text{Semi-círculos de raio } x^0 \\ x_2(s) &= x^0 \sin(s) \end{aligned}$$

Além disso,  $z(0) = u(x_1(0), x_2(0)) = u(x^0, 0) = g(x^0)$ .

Escreva  $x^0 = \sqrt{x_1 + x_2}$  e  $s = \arctan(x_2/x_1)$  e teremos  $u(x_1, x_2) = g((x_1 + x_2)^{1/2}) e^{\arctan(x_2/x_1)}$  como solução.

## Soluções integrais

~> Equação das características nem sempre encontra uma solução suave. Logo, o que significa  $u_t + [F(u)]_x = 0$ ?

~> Seja  $v: \mathbb{R} \rightarrow [0, +\infty)$  suave com suporte compacto.

$$0 = \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} (u_t + [F(u)]_x) v \, dx \, dt$$

Por partes =  $-\int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} u v_t \, dx \, dt - \int_{-\infty}^{\infty} u v \, dx \Big|_{t=0}^{\infty} - \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} F(u) v_x \, dx \, dt$

$$\Rightarrow \int_0^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} u v_t + F(u) v_x \, dx \, dt + \int_{-\infty}^{\infty} g v \, dx \Big|_{t=0} = 0$$

~> Chamamos  $u$  de **solução integral**



$u$  é suave em  $V_l$  e  $V_r$ , mas não ao longo da curva  $C$ .

Seja  $C = \{(x, t) : x = s(t)\}$ . Logo

$$F(u_l) - F(u_r) = \dot{s} (u_l - u_r)$$

ao longo da curva  $C$ .

Exemplo: 
$$\begin{cases} u_t + \left(\frac{u^2}{2}\right)_x = 0 & (x,t) \in \mathbb{R} \times (0,\infty) \\ u = g, & (x,t) \in \mathbb{R} \times \{0\} \end{cases}$$

$$g(x) = \begin{cases} 1, & x \leq 0 \\ 1-x, & 0 \leq x \leq 1 \\ 0, & x \geq 1. \end{cases}$$

## Método das Características

$$\dot{t}(s) = 1 \Rightarrow t(s) = s$$

$$\dot{x}(t) = u = z(t)$$

$$\dot{z}(t) = u_t + u \cdot u_x = 0 \Rightarrow z(t) \equiv z(0)$$

ao longo das curvas  $(z(0)t + x(0), t)$ . Faça  $x(0) = x^0$ .  
Além disso  $z(0) = u(x(0), t(0)) = g(x^0)$ . Com isso,  
a solução ao longo das curvas

$(g(x^0)t + x^0, t) \rightsquigarrow x^0 = x - g(x^0) \cdot t$   
é constante e igual a  $g(x^0)$

Com isso, a solução é

$$u(x,t) = g(x - g(x^0)t)$$

- $x_0 \leq 0$ ,  $g(x^0) = 1 \Rightarrow x = t + x_0 \leq t$ . Assim  
 $u(x,t) = g(x-t) = 1$

- $0 \leq x_0 \leq 1$ :  $g(x^0) = 1 - x^0 \Rightarrow x = (1 - x^0)t + x^0 \in [t, 1]$   
 $\Rightarrow x^0 = (x - t) / (1 - t)$

Assí temos  $u(x,t) = 1 - (x-t) / (1-t) = (1-x) / (1-t)$

- $x_0 \geq 1$ :  $g(x^0) = 0 \Rightarrow x = x^0 \geq 1$ ,  
 $u(x,t) = g(x) = 0$

Com isso, 
$$u(x,t) = \begin{cases} 1, & x \leq t \\ \frac{1-x}{1-t}, & x \in [t, 1] \\ 0, & x \geq 1 \end{cases}$$

Note que se  $t < 1$  não há choques:  $x_1 \neq x_2$ ,

$$x_1 + g(x_1)t = x_2 + g(x_2)t$$

Se  $x_1, x_2 \geq 1$  ou  $x_1, x_2 \leq 0$ ,  $x_1 = x_2$ .

Se  $x_1 \leq 0$ ,  $x_2 \geq 1$  ou  $x_1 \geq 1$ ,  $x_2 \leq 0$ ,

$$|t| = |x_1 - x_2| \geq 1$$

Se  $x_1 \leq 0$ ,  $x_2 \in [0, 1]$  (ou  $x_2 \leq 0$ ,  $x_1 \in [0, 1]$ )

$$x_1 + \cancel{t} = x_2 + (\cancel{1} - x_2)t \Rightarrow t = \frac{x_2 - x_1}{x_2} = 1 - \frac{x_1}{x_2} \geq t$$

Se  $x_1 \geq 1$ ,  $x_2 \in [0, 1]$  (ou  $x_2 \geq 1$ ,  $x_1 \in [0, 1]$ )

$$x_1 = x_2 + (1 - x_2)t \Rightarrow t = (x_1 - x_2)/(1 - x_2) \geq 1$$

Agora, se  $t \geq 1$ , observamos que há choques.

Qual a curva de choques? Rankine-Hugoniot:

$$F(u_l) - F(u_r) = \dot{s}(u_l - u_r) \Rightarrow \dot{s} = \frac{1}{2}(u_l + u_r)$$

Note que  $x \leq 0$ ,  $u(x,t) = 1$ ,  $t \geq 1$ .

$x \geq 1$ ,  $u(x,t) = 0$

Assim,  $u_l = 1$  e  $u_r = 0 \Rightarrow \dot{s} = 1/2 \Rightarrow s(t) = \frac{1}{2}t + K$

Mas  $s(1) = 1$ , pois as descontinuidades passam por  $(1, 1)$ .

logo  $s(t) = (1+t)/2$ .